

# 物理学 I (力学) 5 回目: 簡単な運動方程式・代表的な運動

中野武雄  
2012年5月08日

## 今日の内容

- 前回のおさらい
- 一次元の運動
  - 等速度運動  $F = 0$
  - 等加速度運動  $F = F_0$  (定数)
  - 単振動  $F = -kx$
- 二次元の運動
  - 放物運動
  - 坂を滑り降りる運動
  - 円運動・振り子の運動

## 1次元の運動

## F=0: 等速度運動

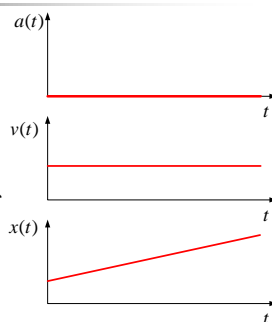
$$F = 0 \Rightarrow a = \frac{F}{m} = 0$$

$$v = \int a \, dt + C_1 = C_1$$

$$x = \int C_1 \, dt + C_2 = C_1 t + C_2$$

時刻  $t = 0$  における位置を  $x_0$ 、  
速度を  $v_0$  とすれば、

$$v(t) = v_0, \quad x(t) = v_0 t + x_0$$



## F=一定: 等加速度運動

$$\frac{d^2 x(t)}{dt^2} = \frac{F_0}{m} \equiv a_0$$

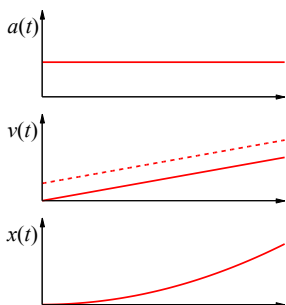
$$\frac{dx(t)}{dt} (= v(t)) = a_0 t + C_1$$

$$x(t) = \frac{1}{2} a_0 t^2 + C_1 t + C_2$$

$t = 0$  における位置  $x_0 = C_2$

$t = 0$  における速度  $v_0 = C_1$

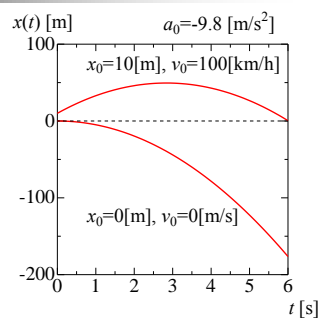
$$x(t) = \frac{1}{2} a_0 t^2 + v_0 t + x_0$$



## 等加速度運動: 初期値依存性

$$x(t) = \frac{1}{2} a_0 t^2 + v_0 t + x_0$$

$v_0$ 、 $x_0$  を変えるとだいぶ  
違ったグラフに見える。  
ただし  $x$  軸、 $t$  軸に沿って  
適当な平行移動をすれば  
重なるはず。



## 等加速度運動:ちょっとした性質

$$\left. \begin{aligned} v(t) &= a_0 t + v_0 \\ x(t) &= \frac{1}{2} a_0 t^2 + v_0 t + x_0 \end{aligned} \right\} \text{時刻 } t_1 \text{ での } \left\{ \begin{array}{l} \text{速度 } v_1 \\ \text{位置 } x_1 \end{array} \right\} \text{ とする。}$$

$$v_1 = a_0 t_1 + v_0 \Rightarrow t_1 = \frac{v_1 - v_0}{a_0}$$

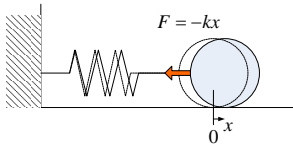
$$\begin{aligned} x_1 &= \frac{1}{2} a_0 t_1^2 + v_0 t_1 + x_0 = \frac{1}{2} a_0 \left( \frac{v_1 - v_0}{a_0} \right)^2 + v_0 \frac{v_1 - v_0}{a_0} + x_0 \\ &= \frac{1}{2} \frac{v_1^2 - 2v_1 v_0 + v_0^2}{a_0} + \frac{v_1 v_0 - v_0^2}{a_0} + x_0 = \frac{1}{2} \frac{v_1^2 - v_0^2}{a_0} + x_0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow a_0(x_1 - x_0) = \frac{1}{2}(v_1^2 - v_0^2)$$

## 余談:重力下での落体の運動

- 地表で質量  $m$  の物体が受ける力は、鉛直下向きに  $mg$ 。つまり  $F = mg$ 。
- 運動方程式より  $F = ma$ 、よって  $g = a$ 。  
→ 質量によらず、すべての物体が同じ加速度を受ける。
- $F = ma$  の  $m$  (慣性質量) と、 $F = mg$  の  $m$  (重力質量) とが等しい理由は、ニュートン力学の範囲では特に無い。(→ 一般相対論では両者が等しいことを前提とする)

## 位置に比例する復元力



- 引っ張り・押し縮めともに、変位に比例して反発する力
- 多くの物質は、変化が微小な範囲ではこのように近似できる

## 位置に比例する復元力 → 単振動

$$F = -kx \text{ より運動方程式は } \frac{d^2 x}{dt^2} = -\frac{k}{m} x$$

$$\frac{d}{dt} \cos \omega t = -\omega \sin \omega t, \quad \frac{d^2}{dt^2} \cos \omega t = -\omega^2 \cos \omega t$$

$$\frac{d}{dt} \sin \omega t = \omega \cos \omega t, \quad \frac{d^2}{dt^2} \sin \omega t = -\omega^2 \sin \omega t$$

$$\text{だから } -\omega^2 = -\frac{k}{m} \text{ とすれば、} x = \cos \omega t, x = \sin \omega t$$

は運動方程式の解。それぞれの定数倍もまた解。

$$x = A \cos \omega t + B \sin \omega t$$

とすれば、積分定数 2 つ ( $A, B$ ) を含む一般解となる。

## 初期条件より積分定数を決定

$$x = A \cos \omega t + B \sin \omega t$$

$$v = -\omega A \sin \omega t + \omega B \cos \omega t$$

時刻 0 における位置を  $x_0$ 、速度を  $v_0$  とすると、

$$A = x_0, B = \frac{v_0}{\omega}$$

と決まる。なお三角関数の和積公式から

$$A \cos \omega t + B \sin \omega t = C \sin(\omega t + \phi_0)$$

となるように  $C, \phi_0$  を選べる

⇒ 「位相」のずれた単振動

## 初期条件より積分定数を決定

$$C \sin(\omega t + \phi_0) = A \cos \omega t + B \sin \omega t$$

$$C \sin(\omega t + \phi_0) = C \sin \phi_0 \cos \omega t + C \cos \phi_0 \sin \omega t$$

## 角周波数・周波数・周期

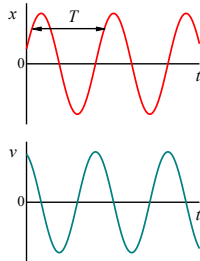
$$x = A \cos \omega t + B \sin \omega t$$

$$v = -\omega A \sin \omega t + \omega B \cos \omega t$$

$\omega t = 2\pi, 4\pi, 6\pi, \dots$  で元の状態に戻る。  $\omega \leftarrow$  角周波数

$$\text{周期 } T \leftrightarrow \omega T = 2\pi \rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$\text{周波数 } f = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}, \text{ or } \omega = 2\pi f$$



## 2次元の運動

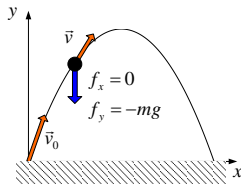
## 放物運動

- 下向きに一定の力
- デカルト座標系では

$$a_x = \frac{f_x}{m} = 0 \Rightarrow \frac{d^2 x}{dt^2} = 0$$

$$a_y = \frac{f_y}{m} = \frac{-mg}{m} \Rightarrow \frac{d^2 y}{dt^2} = -g$$

で、成分ごとに別々に計算できる。



## 放物運動の解

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = 0 \Rightarrow v_x = v_{0x}, \quad x = v_{0x}t + x_0$$

$$\frac{d^2 y}{dt^2} = -g \Rightarrow v_y = -gt + v_{0y}, \quad y = -\frac{1}{2}gt^2 + v_{0y}t + y_0$$

積分定数に相当するのは  $v_{0x}$ ,  $v_{0y}$ ,  $x_0$ ,  $y_0$  の4つ。  
2つの次元でそれぞれ2回積分するから。

## 速度一定下での 射出角度と距離

$v_{0x} = v_0 \cos \theta$ ,  $v_{0y} = v_0 \sin \theta$ ,  $x_0 = y_0 = 0$  のとき :

$x = v_0 \cos \theta t$  と  $y = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 \sin \theta t$  から  $t$  を消去

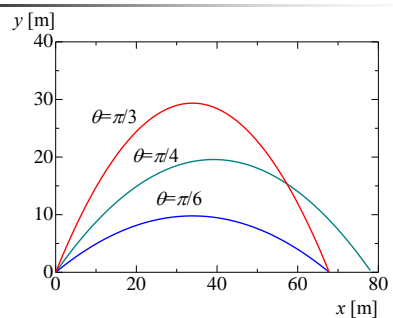
$$y = -\frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \theta} x^2 + \tan \theta x = \left( -\frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \theta} x + \tan \theta \right) x$$

$$\text{再び } y=0 \text{ となるのは } x = \frac{2v_0^2 \cos \theta \sin \theta}{g} = \frac{v_0^2}{g} \sin 2\theta$$

よって  $\theta = \frac{\pi}{4}$  (ラジアン) のとき、 $x$  は最大値  $\frac{v_0^2}{g}$  となる。



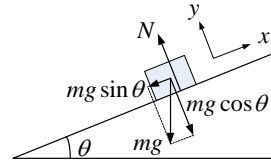
## $v_0 = 100$ [km/h] のとき



## 束縛された運動

- ある経路(軌道)に沿うことを強制された運動
  - 斜面に沿って滑降
  - 紐に繋がって円運動
  - 紐に繋がって重力下で振り運動
- その束縛条件を満たすような力が存在するものとする

## 束縛力のある運動(1) 斜面の滑降



- 斜面に垂直な方向(y方向)に束縛→加速度0
- y方向の合力を0にするような抗力Nを仮定

## 斜面の滑降

$$ma_x = -mg \sin \theta, \quad ma_y = 0$$

$t=0$ での物体の位置を原点、初速度0とすると、

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -g \sin \theta \text{ より } v = -g \sin \theta t, \quad x = -\frac{1}{2} g \sin \theta t^2$$

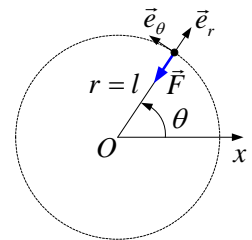
yは時間によらず0で一定値をとる。

ところで斜面に沿って  $x_1$  まで滑ったときの速さは

$g \sin \theta x_1 = \frac{1}{2} v_1^2$  で与えられる。このとき  $x_1 \sin \theta$  は滑り降りた鉛直方向の高さ  $h$  に等しくなる。

## 束縛力のある運動(2) 等速円運動

- 紐で原点に結びつけられた物体の運動...と考える
- 距離が束縛されており、力は中心方向に向く、という条件から、 $\theta$ の時間依存性を導く



## 等速円運動

$$r \text{ 成分: } f_r = ma_r = m \left\{ \frac{d^2r}{dt^2} - r \left( \frac{d\theta}{dt} \right)^2 \right\}$$

$$\theta \text{ 成分: } f_\theta = ma_\theta = m \left\{ r \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{r^2} \frac{d\theta}{dt} \right) \right\} = 0$$

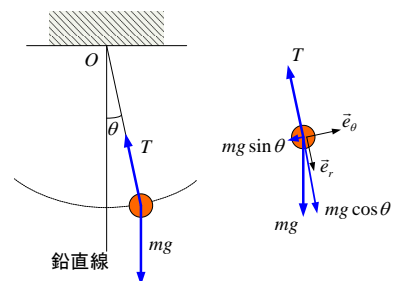
$$r \text{ は定数 } l \text{ なので, } \frac{dr}{dt} = \frac{d^2r}{dt^2} = 0.$$

$$\text{また } \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{r^2} \frac{d\theta}{dt} \right) = 0 \Rightarrow \frac{1}{l^2} \frac{d\theta}{dt} = \text{定数}$$

$$\text{よって } \frac{d\theta}{dt} = \omega \text{ 一定の運動となる。}$$

$$\text{またこのとき } f_r = ma_r = -ml\omega^2$$

## 束縛力のある運動(3) 重力下の振り子



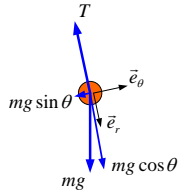
## 重力下の振り子

$$r \text{ 成分} : f_r = ma_r = m \left\{ \frac{d^2 r}{dt^2} - r \left( \frac{d\theta}{dt} \right)^2 \right\}$$

$$\theta \text{ 成分} : f_\theta = ma_\theta = m \left\{ \frac{2}{r} \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} r^2 \frac{d\theta}{dt} \right) \right\}$$

$$-m l \left( \frac{d\theta}{dt} \right)^2 = mg \cos \theta - T$$

$$m \left\{ \frac{2}{l} \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} l^2 \frac{d\theta}{dt} \right) \right\} = m l \frac{d^2 \theta}{dt^2} = -mg \sin \theta$$



## 重力下の振り子: $\theta$ が微小のときの解

$$l \frac{d^2 \theta}{dt^2} = -g \sin \theta \approx -g \theta$$

これは単振動の方程式と同じ形式。

$$\omega^2 \equiv \frac{g}{l} \Leftrightarrow \omega \equiv \sqrt{\frac{g}{l}} \text{ と置けば、}$$

$\theta(t) = \theta_0 \sin(\omega t + \phi_0)$  は運動方程式の解。

$$\text{このとき周期 } T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$